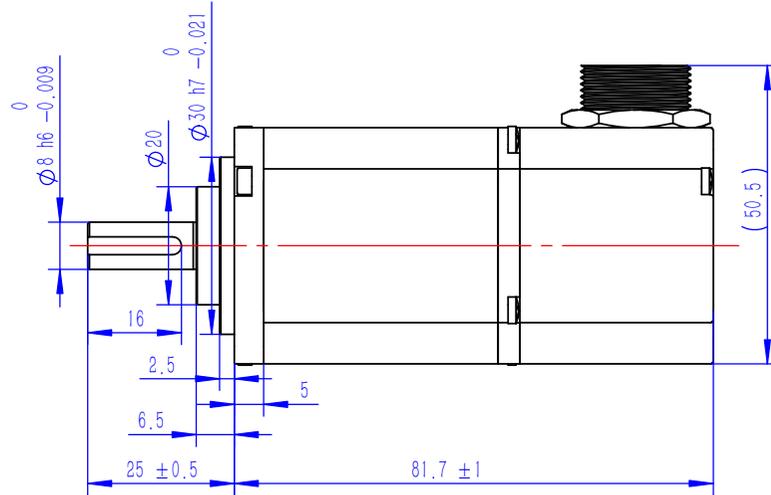
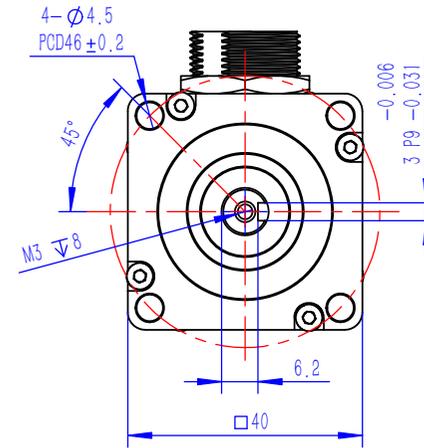


Side view

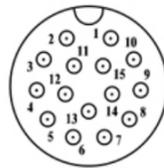


Front view and mounting

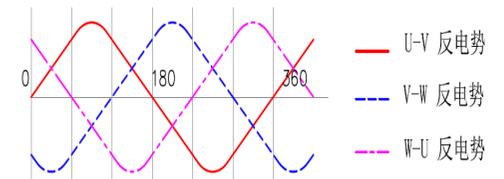


参数名称 (单位)	数值	误差和备注
驱动器电源电压 U_{DC} (V):	24	
额定功率 P_n (W):	101	按1W倍数取整
额定转速 n_n (rpm):	3000	
额定频率 f_n (Hz):	250	5对极
额定转矩 T_n (Nm):	0.32	
额定电流 I_n (A _{rms}):	5.92	
正弦波驱动空载转速 n_0 (rpm):	4284	电机可达最高转速
瞬时最大转矩 T_m (Nm):	0.963	按3倍过载计
瞬时最大电流 I_m (A _{rms}):	22.20	
线反电势系数 K_o (V _{rms} /krpm):	3.45	±10%
转矩系数 K_T (Nm/A _{rms}):	0.054	±10%, 针对线电流有效值
线电阻 R_l (Ω @20°C):	0.3	±10%, 含引出线电阻
线电感 L_l (mH@1kHz):	0.62	±20%, 平均值
绝缘等级:	B	155度漆包线
位置反馈装置:	2500线磁编	

电机及信号定义
航插型号: 19M-15F



针位	定义	针位	定义
1	电机U相	9	A+
2	电机V相	10	B+
3	电机W相	11	Z+
4	+5V	12	A-
5	GND	13	B-
6	HU+	14	C-
7	HV+	15	
8	HW+		



电机旋转相序定义 (从出轴端入视电机逆时针CCW方向旋转)

版本 REV	修改记录 REVISION RECORD	日期 DATE	签名 SIG

Yanlan Motion Control

www.yanlanmc.com

批准 APVD	KEVIN	2022.5.16
审核 CHKD	ZF.C	2022.5.16
设计 GESN	J.L	2022.5.16
签名 SIGNATURE	日期 DATE	

伺服电机 SERVO MOTOR

EC40100048S2IP